(19)日本国特許庁(JP)

G01N 27/419

. 27/416

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-183436

(43)公開日 平成11年(1999)7月9日

(51) Int.Cl.⁶

識別記号

FΙ

G01N 27/46

327P

327N

331

審査請求 未請求 請求項の数17 OL (全 20 頁)

(21) 出願番号

(22)出願日

特願平9-353304

平成9年(1997)12月22日

(71)出願人 000004064

日本碍子株式会社

愛知県名古屋市瑞穂区須田町2番56号

(72)発明者 加藤 伸秀

愛知県名古屋市瑞穂区須田町2番56号 日

本碍子株式会社内

(72)発明者 濱田 安彦

愛知県名古屋市瑞穂区須田町2番56号 日

本碍子株式会社内

(72)発明者 古久根 伸征

愛知県名古屋市瑞穂区須田町2番56号 日

本碍子株式会社内

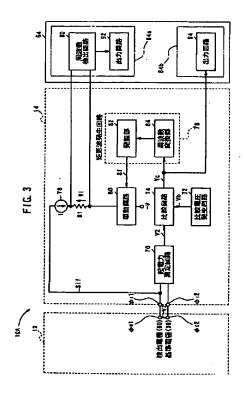
(74)代理人 弁理士 千葉 剛宏 (外1名)

(54) 【発明の名称】 ガスセンサ及びその制御方法

(57)【要約】

【課題】電気的ノイズ等の影響を受けにくくして、高精度に所定のガス成分を測定できるようにする。

【解決手段】酸素イオンを伝導するイオン伝導体に電流供給回路14を通じて電流を流すことにより、酸素の濃度制御及び/又はNO×の測定を行うガスセンサにおいて、電流供給回路14から出力される電流を波高値が一定とされたパルス波形(電流信号)Sifとし、更に、電流供給回路14に、電流信号Sifが供給されるイオン伝導体に発生する起電力V2に基づいて前記電流信号Sifの周波数を制御するための矩形波発生回路76を設けて構成する。



5/2/05, EAST Version: 2.0.1.4

【特許請求の範囲】

【請求項1】特定ガス成分のイオンを伝導するイオン伝 導体に電流供給手段を通じて電流を流すことにより、特 定ガス成分の濃度制御及び/又は所定のガス成分の測定 を行うガスセンサにおいて、

前記電流供給手段から出力される電流は、波高値が一定 とされたパルス波形であり、

前記電流供給手段は、前記パルス波形の周波数を制御す る周波数制御手段を有することを特徴とするガスセン サ。

【請求項2】請求項1記載のガスセンサにおいて、 前記イオン伝導体への電流供給ラインに抵抗が直列接続 されていることを特徴とするガスセンサ。

【請求項3】請求項2記載のガスセンサにおいて、

前記抵抗は、センサ素子の性能に応じて選択あるいは調 整されることを特徴とするガスセンサ。

【請求項4】請求項1~3のいずれか1項に記載のガス センサにおいて、

前記特定ガス成分が酸素であって、所定のガス成分がN Oxであることを特徴とするガスセンサ。

【請求項5】特定ガス成分のイオンを伝導するイオン伝 導体に電流供給手段を通じて電流を流すことにより、特 定ガス成分の濃度制御及び/又は所定のガス成分の測定 を行うガスセンサにおいて、

前記電流供給手段から出力される電流は、波高値が一定 とされたパルス波形であり、

前記電流供給手段は、前記パルス波形のデューティ比を 制御するデューティ比制御手段を有することを特徴とす るガスセンサ。

【請求項6】請求項5記載のガスセンサにおいて、 前記イオン伝導体への電流供給ラインに抵抗が直列接続 されていることを特徴とするガスセンサ。

【請求項7】請求項6記載のガスセンサにおいて、

前記抵抗は、センサ素子の性能に応じて選択あるいは調 整されることを特徴とするガスセンサ。

【請求項8】請求項5~7のいずれか1項に記載のガス センサにおいて、

前記特定ガス成分が酸素であって、所定のガス成分がN Oxであることを特徴とするガスセンサ。

【請求項9】特定ガス成分のイオンを伝導するイオン伝 40 導体に電流供給手段を通じて電流を流すことにより、特 定ガス成分の濃度制御及び/又は所定のガス成分の測定 を行うガスセンサにおいて、

前記電流供給手段から出力される電流は、パルス波形で あり、

前記電流供給手段は、前記パルス波形を有する電流の波 高値を制御する波高値制御手段を有することを特徴とす るガスセンサ。

【請求項10】請求項9記載のガスセンサにおいて、

出することによって特定ガス成分の濃度制御及び/又は 所定のガス成分の測定を行うことを特徴とするガスセン サ。

【請求項11】請求項10記載のガスセンサにおいて、 前記イオン伝導体への電流供給ラインに抵抗が直列接続 されていることを特徴とするガスセンサ。

【請求項12】請求項11記載のガスセンサにおいて、 前記抵抗は、センサ素子の性能に応じて選択あるいは調 整されることを特徴とするガスセンサ。

· 10 【請求項13】請求項9~12のいずれか1項に記載の ガスセンサにおいて、

> 前記特定ガス成分が酸素であって、所定のガス成分がN Oxであることを特徴とするガスセンサ。

> 【請求項14】特定ガス成分のイオンを伝導するイオン 伝導体に電流を流すことにより、特定ガス成分の濃度制 御及び/又は所定のガス成分の測定を行うガスセンサの 制御方法において、

> 前記イオン伝導体に供給される電流は、波高値が一定と されたパルス波形であり、

20 前記パルス波形の周波数を制御して前記特定ガス成分の 濃度制御及び/又は所定のガス成分の測定を行うことを 特徴とするガスセンサの制御方法。

【請求項15】特定ガス成分のイオンを伝導するイオン 伝導体に電流を流すことにより、特定ガス成分の濃度制 御及び/又は所定のガス成分の測定を行うガスセンサの 制御方法において、

前記イオン伝導体に供給される電流は、波高値が一定と されたパルス波形であり、

前記パルス波形のデューティ比を制御して前記特定ガス 30 成分の濃度制御及び/又は所定のガス成分の測定を行う ことを特徴とするカスセンサの制御方法。

【請求項16】特定ガス成分のイオンを伝導するイオン 伝導体に電流を流すことにより、特定ガス成分の濃度制 御及び/又は所定のガス成分の測定を行うガスセンサの 制御方法において、

前記イオン伝導体に供給される電流はパルス波形であ

前記パルス波形を有する電流の波高値を制御して前記特 定ガス成分の濃度制御及び/又は所定のガス成分の測定 を行うことを特徴とするガスセンサの制御方法。

【請求項17】請求項14~16のいずれか1項に記載 の制御方法において、

前記特定ガス成分が酸素であって、所定のガス成分がN Oxであることを特徴とするガスセンサの制御方法。 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、例えば、車両の排 気ガスや大気中に含まれるNO、NO2、SO2、CO 2、H2 O等の酸化物や、CO、CnHm等の可燃ガス 前記パルス波形の電流を電圧変換して、前記波高値を検 50 を測定するガスセンサ及びその制御方法に関する。

5/2/05, EAST Version: 2.0.1.4

[0002]

【従来の技術】近時、特定のガス成分、例えば酸素を測 定するために、ZrO2 固体電解質よりなる酸素イオン 伝導体を用いた酸素ポンプに印加する電圧又は電流を制 御し、所定の拡散抵抗のもとに酸素を汲み出し/汲み入 れ、その際の限界電流を測定する酸素センサが広く知ら れている(例えば特開平8-271476号公報参 照)。

【0003】また、酸素プロトンイオン伝導体を用い て、プロトンポンプを構成し、酸素センサと同様の原理 で限界電流を測定し、H2やH2Oを測定するセンサが 知られている。

【0004】また、特定のガス成分として、例えばNO xを測定する図15に示すようなNOxセンサ200も 知られている。

【0005】このNOxセンサ200は、被測定ガスを 第1拡散律速部202を通して第1空所204に導き、 内側ポンプ電極206/酸素イオン伝導体210/外側 ポンプ電極208で構成される第1の酸素ポンプ手段2 12により、第1空所204で測定ガス中の酸素を、被 20 測定ガスが分解しない程度に汲み出し又は汲み入れを行 い、次いで、被測定ガスを第2拡散律速部214を通し て第2空所216に導き、第2空所216に配置された 測定ガス分解電極218/酸素イオン伝導体220/基 準空気部222に配置された基準電極224で構成され る第2の酸素ポンプ手段226により、測定ガス分解電 極218の触媒作用により分解発生した酸素を汲み出 し、この汲み出すに要した電流値を測定するセンサであ

【0006】即ち、これらのガスセンサは、その特定ガ ス成分のイオン電流にて検出したり、センサの内部空間 の所定ガス濃度をイオン電流値を制御することにより確 保している。

[0007]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、これら のガスセンサは、被測定ガスの濃度が低くなると、ポン プ電流が小さくなり、その結果、検出が困難になった り、外部の電気的ノイズによって大きく精度が損なわれ たりする。

【0008】例えば、図15に示されるNOxセンサ2 00においては、被測定ガス中のNOx濃度が10pp mになるとO. O 5 μ A 程度の信号レベルとなり、検出 が困難になるばかりか、外部の電気的ノイズにより大き く測定精度が損なわれるおそれがある。

【0009】そこで、本出願人は、第2空所216の酸 素濃度を精度よく制御するために、図16に示すような NOxセンサ250を提案した。このNOxセンサ25 0は、第2空所216に補助ポンプ252を設けて、こ の補助ポンプ252に流れる電流が一定になるように第 1空所204の制御酸素濃度を補正するというものであ 50 定とされたパルス波形とし、前記電流供給手段に、前記

る (例えば特願平7-272816号、特願平8-12 1253号参照)。

【0010】このNOxセンサ250は、補助ポンプ電 流が数μA以下と小さいことから、電気的なノイズ等に よって、第2空所216の制御酸素濃度の補正が思うよ うにいかない場合があることが判明した。

【0011】一方、これらのガスセンサは、限界電流を 利用することによってガス成分の濃度制御や濃度測定を 行っているため、限界電流値が変化すると出力が変化す ることとなる。この場合、センサ個体間において限界電 流値等のばらつきがあるが、現在、このセンサ個体間の ばらつきを補正するために、分流抵抗を設けたり、分圧 抵抗を設けるようにしている。

【0012】図17は、その様子を示したものである が、酸素ポンプ260に流れる電流を電流検出抵抗Ra で検出するに際し、可変電源262から酸素ポンプ26 0への電流供給を調整抵抗Rb (分流抵抗)を介して分 流するようにしている。

【0013】例えば、ガスセンサの限界電流が大きいも のについては分流抵抗Rbを小さくして分流分を多くす ることにより、電流検出抵抗Raで検出される電流分を 少なくして所定の値にする。また、逆にガスセンサの限 界電流が小さいものについては、分流分を少なくして電 流検出抵抗Raで検出される電流を所定の値にするもの である。

【0014】また、電流検出抵抗Raの両端に発生する 電圧を分圧回路を用いて分圧し、所定の出力電圧を得る 方法もある。

【0015】しかし、これらの方法(分流抵抗方式や分 30 圧抵抗方式)を採用する場合には、リード線が1本余分 に必要となり、それに伴って、制御回路とセンサを接続 するコネクタも多端子にする必要があり、コスト上問題 である。

【0016】本発明はこのような課題を考慮してなされ たものであり、電気的ノイズ等の影響を受けにくく、高 精度に所定のガス成分を測定することができるガスセン サ及びガスセンサの制御方法を提供することを目的とす る。

【0017】また、本発明の他の目的は、前記条件に加 40 えて、端子を増加させなくてもセンサ個体間のばらつき を補償することができ、製造コスト上、有利となるガス センサ及びガスセンサの製造方法を提供することにあ る。

[0018]

【課題を解決するための手段】本発明は、特定ガス成分 のイオンを伝導するイオン伝導体に電流供給手段を通じ て電流を流すことにより、特定ガス成分の濃度制御及び /又は所定のガス成分の測定を行うガスセンサにおい て、前記電流供給手段から出力される電流を波高値が一 パルス波形の周波数を制御する周波数制御手段を設けて 構成する。

【0019】これにより、電流供給手段から電流がイオ ン伝導体に供給されることによって特定ガス成分の濃度 制御及び/又は所定のガス成分の測定が行われることに なる。

【0020】ここで、所定のガス成分の測定に関してみ ると、通常は、イオン伝導体に一定電圧を印加し、その ときにイオン伝導体に流れる特定ガス成分の量に応じた 電流値を検出して所定のガス成分を測定する方法が採用 されている。この場合、検出される電流値が非常に小さ いため、外部の電気的ノイズによって影響を受けやすい という問題がある。

【0021】一方、本発明では、イオン伝導体に供給さ れる電流を波高値が一定とされたパルス波形とし、更 に、このパルス波形の周波数を制御するようにしてい る。この場合、パルス波形であるため、直流的に電流を 供給する場合よりも波高値を高くすることができ、電気 的ノイズ等の影響を受けにくくすることができる。しか も、周波数を測定値とすることにより、入力される起電 20 力に対する出力ダイナミックレンジ(周波数域)を大き くとることが可能となり、測定感度の向上も図ることが

【0022】そして、前記構成において、前記電流供給 手段の電源を定電圧源とし、前記イオン伝導体への電流 供給ラインに抵抗を直列接続するようにしてもよい。こ の場合、定電圧源からの電圧が電流供給手段にてパルス 状の電圧波形とされ、イオン伝導体には、電圧の波高値 を直列抵抗の抵抗値で除算した値を波高値とするパルス 体に供給されるパルス状の電流の波高値を直列抵抗の抵 抗値を変えることによって調整することができる。この 場合、前記直列抵抗をセンサ素子の性能に応じて選択あ るいは調整することが好ましい。

【0023】これにより、端子を増加させなくてもセン サ個体間のばらつき (波高値、出力のばらつき)を補償 することができ、製造コスト上、有利となる。

【0024】なお、本発明に係るガスセンサは、被測定 ガス中のNOxを測定するNOxセンサに使用して好適 である。

【0025】また、本発明は、特定ガス成分のイオンを 伝導するイオン伝導体に電流供給手段を通じて電流を流 すことにより、特定ガス成分の濃度制御及び/又は所定 のガス成分の測定を行うガスセンサにおいて、前記電流 供給手段から出力される電流を波高値が一定とされたパ ルス波形とし、前記電流供給手段に、前記パルス波形の デューティ比を制御するデューティ比制御手段を設けて 構成する。

【0026】この発明では、イオン伝導体に供給される 電流を波高値が一定とされたパルス波形とし、更に、前 50 供給される電流を波高値が一定とされたパルス波形と

記パルス波形のデューティ比を制御するようにしてい る。この場合も、パルス波形であるため、直流的に電流 を供給する場合よりも波高値を高くすることができ、電 気的ノイズ等の影響を受けにくくすることができる。ま た、各パルス波形のパルス幅を測定値とすることによ

り、入力される起電力に対する出力ダイナミックレンジ を大きくとることが可能となり、測定感度の向上も図る ことができる。

【0027】そして、前記構成において、前記電流供給 手段の電源を定電圧源とし、前記イオン伝導体への電流 供給ラインに抵抗を直列接続するようにしてもよい。こ の場合、前記直列抵抗をセンサ素子の性能に応じて選択 あるいは調整することが好ましい。これにより、端子を 増加させなくてもセンサ個体間のばらつきを補償するこ とができ、製造コスト上、有利となる。

【0028】なお、この発明に係るガスセンサにおいて も、被測定ガス中のNOxを測定するNOxセンサに使 用して好適である。

【0029】また、本発明は、特定ガス成分のイオンを 伝導するイオン伝導体に電流供給手段を通じて電流を流 すことにより、特定ガス成分の濃度制御及び/又は所定 のガス成分の測定を行うガスセンサにおいて、前記電流 供給手段から出力される電流をパルス波形とし、前記電 流供給手段に、前記パルス波形を有する電流の波高値を 制御する波高値制御手段を設けて構成する。

【0030】この発明では、イオン伝導体に供給される 電流をパルス波形とし、更に、前記パルス波形の波高値 を制御するようにしている。この場合も、直流的に電流 を供給する場合よりも波高値を高くすることができ、電 状の電流が供給されることになる。つまり、イオン伝導 30 気的ノイズ等の影響を受けにくくすることができる。そ の結果、入力される起電力に対する出力ダイナミックレ ンジを大きくとることが可能となり、測定感度の向上を も図ることができる。

> 【0031】なお、前記波高値を検出する場合は、パル ス波形の電流を電圧変換して検出するようにしてもよ 11

【0032】そして、前記構成において、前記イオン伝 導体への電流供給ラインに抵抗を直列接続するようにし てもよい。この場合、前記直列抵抗をセンサ素子の性能 40 に応じて選択あるいは調整することが好ましい。これに より、端子を増加させなくてもセンサ個体間のばらつき を補償することができ、製造コスト上、有利となる。

【0033】なお、この発明に係るガスセンサにおいて も、被測定ガス中のNOxを測定するNOxセンサに使 用して好適である。

【0034】次に、本発明は、特定ガス成分のイオンを 伝導するイオン伝導体に電流を流すことにより、特定ガ ス成分の濃度制御及び/又は所定のガス成分の測定を行 うガスセンサの制御方法において、前記イオン伝導体に

し、前記パルス波形の周波数を制御して前記特定ガス成分の濃度制御及び/又は所定のガス成分の測定を行うことを特徴とする。

【0035】また、本発明は、前記ガスセンサの制御方法において、前記イオン伝導体に供給される電流を波高値が一定とされたパルス波形とし、前記パルス波形のデューティ比を制御して前記特定ガス成分の濃度制御及び/又は所定のガス成分の測定を行うことを特徴とする。【0036】また、本発明は、特定ガス成分のイオンを伝導するイオン伝導体に電流を流すことにより、特定ガス成分の濃度制御及び/又は所定のガス成分の測定を行うガスセンサの制御方法において、前記イオン伝導体に供給される電流をパルス波形とし、更に、前記パルス波形を有する電流の波高値を制御して前記特定ガス成分の濃度制御及び/又は所定のガス成分の測定を行うことを特徴とする。

【0037】これらの発明に係るガスセンサの制御方法においては、電気的ノイズ等の影響を受けにくく、高精度に所定のガス成分を測定することができる。また、端子を増加させなくてもセンサ個体間のばらつきを補償す 20 ることができ、製造コスト上、有利となる。

【0038】そして、これらガスセンサの制御方法においては、被測定ガス中のNOxを測定するNOxセンサに使用して好適である。

[0039]

【発明の実施の形態】以下、本発明に係るガスセンサ及びその制御方法を例えば車両の排気ガスや大気中に含まれるNO、NO2、SO2、CO2、H2 O等の酸化物や、CO、CnHm等の可燃ガスを測定するガスセンサに適用したいくつかの実施の形態例を図1~図14を参照しながら説明する。

【0040】まず、図1及び図2に示すように、第1の実施の形態に係るガスセンサ10Aは、全体として、長尺な板状体形状に構成されたセンサ本体12と、センサ本体12に対してパルス状の電流信号を供給するための電流供給回路14を有して構成されている。

【0041】センサ本体12は、ZrO2等の酸素イオン伝導性固体電解質を用いたセラミックによりなる例えば6枚の固体電解質層16a~16fが積層されて構成され、下から1層目及び2層目が第1及び第2の基板層16a及び16bとされ、下から3層目及び5層目が第1及び第2のスペーサ層16c及び16eとされ、下から4層目及び6層目が第1及び第2の固体電解質層16d及び16fとされている。

【0042】第2の基板層16bと第1の固体電解質層16dとの間には、酸化物測定の基準となる基準ガス、例えば大気が導入される空間(基準ガス導入空間18)が、第1の固体電解質層16dの下面、第2の基板層16bの上面及び第1のスペーサ層16cの側面によって区画、形成されている。

【0043】また、第1及び第2の固体電解質層16d 及び16f間に第2のスペーサ層16eが挟設されると 共に、第1及び第2の拡散律速部20及び22が挟設さ れている。

【0044】第2の固体電解質層16fの下面、第1及び第2の拡散律速部20及び22の側面並びに第1の固体電解質層16dの上面によって、被測定ガス中の酸素分圧を調整するための第1室24が区画、形成され、第2の固体電解質層16fの下面、第2の拡散律速部22の側面、第2のスペーサ層16eの側面並びに第1の固体電解質層16dの上面によって、被測定ガス中の酸素分圧を微調整し、更に被測定ガス中の酸化物、例えば窒素酸化物(NOx)を測定するための第2室26が区画、形成される。

【0045】外部空間と前記第1室24は、第1の拡散 律速部20を介して連通され、第1室24と第2室26 は、前記第2の拡散律速部22を介して連通されてい る。

【0046】ここで、前記第1及び第2の拡散律速部2 0及び22は、第1室24及び第2室26にそれぞれ導入される被測定ガスに対して所定の拡散抵抗を付与する ものであり、例えば、被測定ガスを導入することができる多孔質材料(例えばZrO2等からなる多孔質体)又 は所定の断面積を有した小孔からなる通路として形成することができる。また、印刷による多孔質層もしくは空 隙層にて構成してもよい。なお、第1及び第2の拡散律 速部20及び22における各拡散抵抗の大小関係は、ここでは問わないが、第2の拡散律速部22の拡散抵抗が 第1の拡散律速部20より大きい方が好ましい。

30 【0047】前記第2の拡散律速部22を通じて、第1 室24内の雰囲気が所定の拡散抵抗の下に第2室26内 に導入される。

【0048】また、前記第2の固体電解質層16fの下面のうち、前記第1室24を形づくる下面全面に、平面ほぼ矩形状の多孔質サーメット電極からなる内側ボンプ電極28が形成され、前記第2の固体電解質層16fの上面のうち、前記内側ボンプ電極28に対応する部分に、外側ボンプ電極30が形成されており、これら内側ボンプ電極28及び30間に挟まれた第2の固体電解質層16fにて電気化学的なボンプセル、即ち、主ボンプセル32が構成されている。

【0049】そして、前記主ポンプセル32における内側ボンプ電極28と外側ボンプ電極30間に、外部の可変電源34を通じて所望の制御電圧(ポンプ電圧)Vp0を印加して、外側ボンプ電極30と内側ボンプ電極28間に正方向あるいは負方向にポンプ電流Ip0を流すことにより、前記第1室24内における雰囲気中の酸素を外部の外部空間に汲み出し、あるいは外部空間の酸素を第1室24内に汲み入れることができるようになって

いる。

【0050】また、前記第1の固体電解質層16dの上面のうち、前記第1室24を形づくる上面であって、かつ第2の拡散律速部22に近接する部分に、平面ほぼ矩形状の多孔質サーメット電極からなる測定電極36が形成され、前記第1の固体電解質層16dの下面のうち、基準ガス導入空間18に露呈する部分に基準電極38が形成されており、これら測定電極36、基準電極38及び第1の固体電解質層16dによって、電気化学的なセンサセル、即ち、制御用酸素分圧検出セル40が構成されている。

【0051】この制御用酸素分圧検出セル40は、第1室24内の雰囲気と基準ガス導入空間18内の基準ガス (大気)との間の酸素濃度差に基づいて、測定電極36と基準電極38との間に発生する起電力V1を電圧計42にて測定することにより、前記第1室24内の雰囲気の酸素分圧が検出できるようになっている。

【0052】前記検出された酸素分圧値は、可変電源3 4のポンプ電圧Vp0をフィードバック制御系44を通 じて制御するために使用され、具体的には、第1室24 内の雰囲気の酸素分圧が、次の第2室26において酸素 分圧の制御を行い得るのに十分な低い所定の値となるよ うに、主ポンプセル32のポンプ動作が制御される。

【0053】なお、前記内側ボンプ電極28、外側ボンプ電極30及び測定電極36は、第1室24内に導入された被測定ガス中のNOx、例えば、NOに対する触媒活性が低い不活性材料により構成される。

【0054】具体的には、前記内側ポンプ電極28及び外側ポンプ電極30は、多孔質サーメット電極にて構成することができ、この場合、Pt等の金属とZrO2等30のセラミックスとから構成されることになるが、特に、被測定ガスに接触する第1室24内に配置される内側ポンプ電極28及び測定電極36は、被測定ガス中のNO成分に対する還元能力を弱めた、あるいは漫元能力のない材料を用いる必要があり、例えばLa3CuO4等のペロブスカイト構造を有する化合物、あるいはAu等の触媒活性の低い金属とセラミックスのサーメット、あるいはAu等の触媒活性の低い金属とPt族金属とセラミックスのサーメットで構成されることが好ましい。更に、電極材料にAuとPt族金属の合金を用いる場合は、Au添加量を金属成分全体の0.03~35vol%にすることが好ましい。

【0055】一方、前記第2の固体電解質層16fの下面のうち、前記第2室26を形づくる下面全面には、平面ほぼ矩形形状の多孔質サーメット電極からなる補助ポンプ電極50が形成されており、該補助ポンプ電極50及び前記基準電極38並びに第2の固体電解質層16f、第2のスペーサ層16e及び第1の固体電解質層16dにて補助的な電気化学的ポンプセル、即ち、補助ポンプセル52が構成されている。

10

【0056】前記補助ポンプセル52における補助ポンプ電極50と基準電極38間に、外部の電源54を通じて所望の一定電圧Vp2を印加することにより、第2室26内の雰囲気中の酸素を基準ガス導入空間18に汲み出せるようになっている。これによって、第2室26内の雰囲気の酸素分圧が、実質的に被測定ガス成分(NO×)が還元又は分解され得ない状況下で、かつ目的成分量の測定に実質的に影響がない低い酸素分圧値とされる。この場合、第1室24における主ポンプセル32の働きにより、この第2室26内に導入される酸素の量の変化は、被測定ガスの変化よりも大幅に縮小されるため、第2室26における酸素分圧は精度良く一定に制御される。

【0057】また、この第1の実施の形態に係るガスセンサ10Aにおいては、前記第1の固体電解質層16dの上面のうち、前記第2室26を形づくる上面であって、かつ第2の拡散律速部22から離間した部分に、平面ほぼ矩形形状の多孔質サーメット電極からなる検出電極60が形成されている。そして、該検出電極60、前記基準電極38及び第1の固体電解質層16dによって、電気化学的なポンプセル、即ち、測定用ポンプセル62が構成される。

【0058】前記検出電極60は、被測定ガス成分たるNOxを還元し得る金属であるRhとセラミックスとしてのジルコニアからなる多孔質サーメットにて構成され、これによって、第2室26内の雰囲気中に存在するNOxを還元するNOx還元触媒として機能するようになっている。

【0059】この場合、前記検出電極60と基準電極38との間に、検出電極60の周りの雰囲気と基準電極38の周りの雰囲気との間の酸素濃度差に応じた起電力(酸素濃淡電池起電力)V2が発生する。従って、この第1の実施の形態に係るガスセンサ10Aでは、前記検出電極60及び基準電極38間に発生する起電力V2を電流供給回路14を通じて測定系64にて測定することで、検出電極60の周りの雰囲気の酸素分圧、換言すれば、被測定ガス成分(NOx)の還元又は分解によって発生する酸素によって規定される酸素分圧が電気信号として検出されるようになっている。

40 【0060】センサ本体12の外部には、検出電極60に電気的に接続された第1の外部出力端子φο1と、基準電極38に電気的に接続された第2の外部出力端子φο2がそれぞれ導出され、図3に示すように、これら第1及び第2の外部出力端子φο1及びφο2が電流供給回路14の第1及び第2の入力端子φi1及びφi2にそれぞれ接続されることでセンサ本体12と電流供給回路14とが電気的に接続されるようになっている。

【0061】また、この実施の形態に係るガスセンサ1 0Aにおいては、図2に示すように、第1及び第2の基 50 板層16a及び16bにて上下から挟まれた形態におい て、外部からの給電によって発熱するヒータ66が埋設されている。このヒータ66は、酸素イオンの導伝性を高めるために設けられるもので、該ヒータ66の上下面には、第1及び第2の基板層16a及び16bとの電気的絶縁を得るために、アルミナ等の絶縁層68が形成されている。

【0062】前記ヒータ66は、第1室24から第2室26の全体にわたって配設されており、これによって、第1室24及び第2室26がそれぞれ所定の温度に加熱され、併せて主ポンプセル32、制御用酸素分圧検出セ10ル40及び測定用ポンプセル62も所定の温度に加熱、保持されるようになっている。

【0063】そして、この第1の実施の形態に係るガスセンサ10Aにおける電流供給回路14は、図3に示すように、検出電極60と基準電極38間に発生する起電カV2を測定する起電力測定回路70と、該起電力測定回路70にて測定された起電カV2と比較電圧発生回路72からの比較電圧Vb(例えば450mV)との差分をとり、該差分を所定のゲイン(例えば100倍)にて増幅して測定電圧Vcとして出力する比較回路74と、該比較回路74からの測定電圧Vcのレベルに応じた周波数の矩形波信号Sfを出力する矩形波発生回路76からの矩形波信号Sfに基づいてON-OFF制御する駆動回路80とを有して構成されている。

【0064】前記矩形波発生回路76は、所定の波高値で、かつ所定のパルス幅を有する矩形波を発生する発振部82と、前記比較回路74からの測定電圧Vcのレベルに応じて前記発振部82の発振周波数を制御する周波数変換部84を有し、この矩形波発生回路76からは、起電力V2の値に基づく周波数を有する矩形波信号Sfが得られるようになっている。

【0065】ここで、前記矩形波のパルス幅は例えば10μsecに固定され、波高値は駆動回路80にて定電流iをON-OFF制御するために必要なレベルを有する。また、前記周波数変換部84は、起電力V2の値が比較電圧Vbのレベルよりも低くなればなるほど周波数が高くなるように回路が構成されている。

【0066】検出電極60につながる第1の入力端子ゆi1と負電源(-V)との間には、前記定電流源78と駆動回路80が接続され、該駆動回路80によるON制御の期間(即ち、矩形波信号Sfのパルス幅に相当する期間)においてのみ前記基準電極38から検出電極60に向かって定電流iが流れる。

【0067】つまり、駆動回路80による定電流 i に対する0N-OFF制御によって、矩形波信号Sfのパルス幅に相当する期間で波高値が所定の値(例えば500 μA)とされ、それ以外の期間で波高値が例えば $0\mu A$ とされたパルス状の電流信号Sifとなる(図5の波形 b参照)。

12

【0068】従って、前記定電流iは、矩形波発生回路76から出力される矩形波信号Sfのパルス幅に相当する期間において、前記基準電極38から検出電極60に向かって流れ、定電流iの波高値(例えば500μA)×矩形波信号Sfのパルス幅で示される電気量に対応する量の酸素が第2室26から基準ガス導入空間18にポンピングされる。

【0069】このポンピングによって第2室26の酸素分圧が変化し、その変化が検出電極60と基準電極38間の起電力V2として前記起電力測定回路70にて測定され、その起電力V2に応じた周波数を有する矩形波信号Sfが駆動回路80に供給されて、該矩形波信号Sfのパルス幅に相当する期間に前記定電流iが前記基準電極38から検出電極60に向かって流れることになる。【0070】図4の特性は、第1の実施の形態に係るガスセンサ10AのNO濃度に対する矩形波信号Sfの周波数との関係を示している。この特性から、NO濃度に応じて直線的に周波数が増加しており、NO濃度を測定できることが理解できる。

20 【0071】一方、測定系64は、図3に示すように、例えば2種類の回路が考えられ、第1の測定系64aは、駆動回路80によってON-OFF制御される定電流iを電圧信号Viとして取り出すための抵抗R1と該抵抗R1を通じて取り出された電圧信号Viの周波数を検出する周波数検出回路90と、該周波数検出回路90にて検出された周波数値を例えば図4の特性等に基づいてNO濃度に換算して濃度値としてデジタル表示等を行う出力回路92とを有して構成したものであり、第2の測定系64bは、比較回路74からの測定電圧VcをNO濃度に換算して濃度値としてデジタル表示等を行う出力回路94で構成したものである。

【0072】第2の測定系64bは次の理由に基づく。即ち、周波数の測定は、第1の測定系64aのように、定電流iの流れるタイミングを検出してその周波数変換部に 足でもよいが、矩形波発生回路76の周波数変換部に 入る電圧、つまり、検出電極60と基準電極38間の起電力V2と比較電圧発生回路72からの比較電圧Vbとの差に基づく測定電圧Vcが制御のための周波数を直接表しており、この測定電圧Vcを検出することでパルス状の電流信号Sifの周波数を測定したことと等価になるからである。特に、この第2の測定系64bにおいては、パルス状の電流信号Sifの周波数を測定するための専用の回路が不要になり、回路構成の簡略化を有効に 図ることができる。

【0073】この第1の実施の形態に係るガスセンサ1 0Aは、基本的には以上のように構成されるものであ り、次にその作用効果について説明する。

【0074】まず、ガスセンサ10Aの基準電極38と 検出電極60間の起電力V2が起電力測定回路70によ 50 り測定される。この起電力V2は比較回路74において 比較電圧V b と比較される。比較回路74は起電力V2と比較電圧V b との差分をとり、更にこの差分を所定ゲインにて増幅して測定電圧V c として出力する。

【0075】前記測定電圧Vcは、矩形波発生回路76から出力される矩形波信号Sfの周波数を調整するための周波数変換部84に導かれ、該周波数変換部84は前記測定電圧Vcに基づいて発振部82の発振周波数を制御する。これによって、起電力V2の値に基づく周波数を有する矩形波の信号Sfが得られる。

【0076】前記矩形波発生回路76から出力される矩 形波信号Sfは駆動回路80に導かれる。該駆動回路8 Oは、矩形波信号Sfに基づいて定電流源78からの定 電流iをON-OFF制御し、矩形波信号Sfのパルス 幅に相当する期間においてのみ定電流iを流し、それ以 外の期間は定電流iの流れを停止させるという処理を行 う。これによって、基準電極38から検出電極60に向 かってパルス状の電流信号Sifが流れることになる。 【0077】そして、第1の測定系64aにおいては、 前記抵抗R1にて検出される電圧信号Viの周波数が周 波数検出回路90にて検出され、該周波数検出回路90 にて検出された周波数値が出力回路92においてNOx 濃度に換算されてデジタル表示等が行われる。第2の測 定系64bにおいては、比較回路74からの測定電圧V cが出力回路94においてNOx濃度に換算されてデジ タル表示等が行われる。

【0078】このように、第1の実施の形態に係るガス センサ10Aにおいては、検出電極60と基準電極38 間に発生する起電力V2に基づいて周波数制御されたパ ルス状の電流信号Sifを基準電極38から検出電極6 0に向かって流すようにしたので、次のような効果を得 30 ることができる。 【0086】次の第

【0079】従来の測定方法では、例えば1000ppmの濃度に対して、ガスセンサのポンプ電流が5μAと低い電流値でしか検出できず、電流が小さいために外部の電気的ノイズの影響を受けやすかったが、第1の実施の形態に係るガスセンサ10Aでは、測定系64(例えば第1の測定系64a)において、500μAの波高値をもつパルス状の電流信号Sifの周波数を測定するため、例えば仕切値を250μAにして前記電流信号Sifの周波数を測定すれば、ノイズ成分が例えば100μA相当あっても正確にNOx濃度を測定できる。

【0080】次に、上述した第1の実施の形態に係るガスセンサ10Aの具体例について、直流電流を基準電極38から検出電極60に向かって流すようにした場合と比較して説明する。

【0081】まず、直流電流を流す場合においては、図5の波形aに示すように、例えば1000ppmのNO 濃度に対して5μAの直流電流となる。

【0082】ここで、1 secの時間に注目すると、直 流電流を流す場合は、5 μ A·sec=5 μ クーロンの 50 14

電気量となっている。一方、第1の実施の形態に係るガスセンサ10Aにおいては、この電気量(5μクーロン)と等価な電気量をもつバルス状の電流信号Sif(波形b参照)を基準電極38から検出電極60に向かって流し、併せて例えば周波数検出回路90にて単位時間における電圧信号Viのバルス数をカウントする。つまり、直流電流における直流値(5μΑ)×単位時間(1sec)と同じ値となるように、電流信号Sif(正確には矩形波信号Sf)のバルスの周波数を制御す10るわけである。

【0083】前記具体例の場合、1つのパルスのもつ電気量は10μsec×500μA=5000×10-6μクーロン=5×10-3μクーロンで直流の場合の1/1000であり、従って、1secの時間に1000個のパルス、即ち、1kHzの周波数を有するパルス状の電流信号Sifを流せば、目標とするポンピング(第2室26の酸素分圧を比較電圧Vbに相当する酸素分圧とするためのポンピング)を行うことができ、同時に、NO濃度を電気的なノイズの影響を受けることなく高精度に20測定することができる。

【0084】ところで、センサ本体12は、その製造ばらつき等によって限界電流の大きいものや小さいものが存在する。限界電流の大きいセンサ本体12は、限界電流の小さいセンサ本体と比して、同じNOx 濃度を測定したときに、高い周波数の電流信号Sifとなり、測定誤差を生む可能性がある。

【0085】これを解決するために、従来からの方法では、分流抵抗方式や分圧抵抗方式などがあるが、いずれもリード線を増やす必要があり、コスト上不利になるという不都合がある。

【0086】次の第1の実施の形態に係るガスセンサ10Aの変形例(10Aa)は、このような問題を解決することができるガスセンサであり、該ガスセンサ10Aaについて図6を参照しながら説明する。なお、図3と対応するものについては同符号を記す。

【0087】この変形例に係るガスセンサ10Aaは、図6に示すように、前記第1の実施の形態に係るガスセンサ10A(図3参照)とほぼ同じ構成を有するが、電流供給回路14からの前記電流信号Sifの供給ラインに調整用抵抗Rcが直列接続されている点で異なる。図示の例では、センサ本体12における検出電極60と第1の外部出力端子φο1との間に調整用抵抗Rcが直列接続されている。

【0088】ここで、駆動回路80における負電源(-V)の電位を例えば-5Vに設定して基準電極38と検出電極60間の電圧を例えば5Vとし、調整用抵抗Rcの値を例えば10kΩに設定し、センサ本体12における検出電極60と基準電極38間の交流に対するインピーダンスを約300Ωに設定した場合を考える。

【0089】なお、検出電極60と基準電極38間の直

流に対するインピーダンスは、約2kΩであるが、周波 数の高い交流、例えば10kHz以上になると、その1 /5~1/10になり、高周波成分を多く含む矩形波信 号に対しても、前記インピーダンスは直流の場合よりも 十分に小さくなる。即ち、前記インピーダンスは調整用 抵抗Rcに対して十分に無視できる程度の値となる。

【0090】これにより、電流供給回路14の駆動によ って基準電極38から検出電極60に向かって流れる電 流信号Sifは、波高値が500μAのパルスを有する 電流信号Sifになり、この波高値は調整用抵抗Rcの 10 大きさによって決定付けられる。

【0091】従って、センサ本体12の限界電流が大き いもの、例えば直流電流の供給で測定した際に、例えば 1000ppmのNOx濃度に対して例えば7µAの直 流電流を流すガスセンサに対しては、調整用抵抗Rcの 抵抗値を下げて、基準電極38と検出電極60間に流れ る定電流 i の値を例えば700μAに設定すれば、10 O O p p mのNO濃度に対して5μAを流すガスセンサ と同様となる。

【0092】このように、この変形例に係るガスセンサ 20 10Aaにおいては、調整用抵抗Rcの値を変えるだけ で、NOx濃度に対するパルス周波数の関係はセンサ本 体12間のばらつき (感度のばらつき等) に関係なく一 定に保持できることにつながり、従来の分流抵抗方式や 分圧抵抗方式を採用する必要がなくなる。

【0093】即ち、この変形例に係るガスセンサ10A aにおいては、リード線や端子を増加させなくてもセン サ個体間のばらつき (波高値、出力のばらつき)を補償 することができ、製造コスト上、有利となる。

【0094】次に、第2の実施の形態に係るガスセンサ 30 10日について図7を参照しながら説明する。なお、図 3と対応するものについては同符号を記す。

【0095】この第2の実施の形態に係るガスセンサ1 OBは、図7に示すように、前記第1の実施の形態に係 るガスセンサ10A(図3参照)とほぼ同じ構成を有す るが、電流供給回路14における矩形波発生回路76 が、所定の波高値で、かつ所定のパルス幅を有する矩形 波を発生する発振部100と、該発振部100から出力 されるパルス信号のデューティ比 (ON/OFF時間の 比率)を前記比較回路74からの測定電圧Vcのレベル 40 に応じて制御するデューティ比変換部102を有する点 で異なり、この矩形波発生回路76からは、起電力V2 の値に基づくデューティ比を有する矩形波信号Sdが得 られるようになっている。

【0096】発振部100から出力されるパルス信号の 周波数は例えば100Hzに固定され、波高値は、後段 の駆動回路80にて定電流iをON-OFF制御するた めに必要なレベルを有する。また、前記デューティ比変 換部102は、起電力V2の値が比較電圧Vbのレベル よりも低くなればなるほどデューティ比が高くなるよう 50 から出力される矩形波信号Sdのデューティ比を調整す

16

に (パルス幅Pw (図9参照) の期間が長くなるよう に)回路が構成されている。

【0097】つまり、駆動回路80による定電流iに対 するON-OFF制御によって、矩形波信号Sdのパル ス幅Pwに相当する期間が所定の波高値(例えば100 μA)とされ、それ以外の期間で波高値が例えばOμA とされたパルス状の電流信号Sidとなる(図9の波形 d参照)。この電流信号Sidの周波数は、発振部10 Oから出力されるパルス信号が100Hzであるため、 同じ100Hzに固定される。

【0098】図8の特性は、第2の実施の形態に係るガ スセンサ10BのNO濃度に対する電流信号Sidのデ ューティ比の関係を示している。この特性から、NO濃 度に応じて直線的にデューティ比(ON時間)が増加し ており、NO濃度を測定できることが理解できる。

【0099】測定系64は、この第2の実施の形態にお いても例えば2種類の回路が考えられ、図7に示すよう に、第1の測定系64aは、抵抗R1にて取り出される 電圧信号Viのデューティ比(例えばパルス幅Pw)を 検出するデューティ比検出回路104と、該デューティ 比検出回路104にて検出されたデューティ比を例えば 図8の特性等に基づいてNO濃度に換算して濃度値とし てデジタル表示等を行う出力回路106とを有して構成 したものである。

【0100】一方、第2の測定系64bは、比較回路7 4からの測定電圧VcをNO濃度に換算して濃度値とし てデジタル表示等を行う出力回路94で構成したもので ある。デューティ比の測定は、第1の測定系64aのよ うに、電圧信号Viを検出してそのデューティ比を測定 してもよいが、矩形波発生回路76のデューティ比変換 部102に入る電圧、つまり、検出電極60と基準電極 38間の起電力V2と比較電圧発生回路72からの比較 電圧Vbとの差に基づく測定電圧Vcが直接デューティ 比を表しており、この測定電圧Vcを検出することでパ ルス状の電流信号Sidのデューティ比を測定したこと と等価になるからである。従って、この第2の測定系6 4 bにおいては、電圧信号Viのデューティ比を測定す るための専用の回路が不要になり、回路構成の簡略化を 有効に図ることができる。

【0101】この第2の実施の形態に係るガスセンサ1 OBは、基本的には以上のように構成されるものであ り、次にその作用効果について説明する。

【0102】まず、ガスセンサ10Bの基準電極38と 検出電極60間の起電力V2が起電力測定回路70によ り測定される。この起電力V2は比較回路74において 比較電圧Vbと比較される。比較回路74は起電力V2 と比較電圧Vbの差分をとり、更にこの差分を所定ゲイ ンにて増幅して測定電圧Vcとして出力する。

【0103】前記測定電圧Vcは、矩形波発生回路76

るためのデューティ比変換部102に導かれ、該デューティ比変換部102は、発振部100から出力されるパルス信号のデューティ比(パルス幅Pw)を前記測定電 圧Vcに基づいて制御する。これによって、起電力V2の値に基づくデューティ比を有する矩形波の信号Sdが得られる。

【0104】前記矩形波発生回路76から出力される矩形波信号Sdは駆動回路80に導かれる。該駆動回路80は、矩形波信号Sdに基づいて定電流iをON-OFF制御し、矩形波信号Sdのパルス幅Pwに相当する期間においてのみ定電流iを流し、それ以外の期間は定電流iの流れを停止させるという処理を行い、これによって、基準電極38から検出電極60に向かってパルス状の電流信号Sidが流れることになる。

【0105】そして、第1の測定系64aにおいては、前記抵抗R1にて検出される電圧信号Viのデューティ比がデューティ比検出回路104にて検出され、該デューティ比検出回路104にて検出されたデューティ比が出力回路106においてNOx濃度に換算されてデジタル表示等が行われる。第2の測定系64bにおいては、比較回路74からの測定電圧Vcが出力回路94においてNOx濃度に換算されてデジタル表示等が行われる。【0106】このように、第2の実施の形態に係るガスセンサ10Bにおいては、検出電極60と基準電極38間に発生する起電力V2に基づいてデューティ比が制御されたパルス状の電流信号Sidを基準電極38から検出電極60に向かって流すようにしたので、次のような効果を得ることができる。

【0107】従来の測定方法では、例えば1000pp mの濃度に対して、ガスセンサのポンプ電流が5μAと低い電流値でしか検出できず、電流が小さいために外部の電気的ノイズの影響を受けやすかったが、この第2の実施の形態に係るガスセンサ10Bでは、測定系64において、周波数が例えば100Hzで100μAの波高値を有するパルス状の電流信号Sidのデューティ比、即ちパルス幅Pwという時間を測定するため、ノイズの影響を受けにくく正確にNOx濃度を測定することができる。

【0108】次に、上述した第2の実施の形態に係るガスセンサ10Bの具体例について、直流電流を基準電極 4038から検出電極60に向かって流すようにした場合と比較して説明する。

【0109】まず、直流電流を流す場合においては、図9の波形 c に示すように、例えば1000ppmのNO 濃度に対して5μAの直流電流となる。

【0110】ここで、発振部100から出力されるパルス信号の1周期=10msecに注目すると、直流電流を流す場合は、 5μ A・10msec= $50\times10^{-3}\mu$ A・sec= $50\times10^{-3}\mu$ クーロンの電気量となっている。

18

【0111】一方、第20実施の形態に係るガスセンサ10Bにおいては、この電気量(50×10^{-3} μクーロン)と等価な電気量をもつパルス状の電流信号Sidを基準電極38から検出電極60に向かって流し、併せて例えばデューティ比検出回路104にて電圧信号Vioパルス幅Pwを測定する。つまり、直流電流における直流値($5\mu A$)×単位時間(10msec)と同じ値となるように、電流信号Sid(正確には矩形波信号Sd)のパルスのデューティ比、換言すればパルス幅Pwを制御するわけである。

【0112】前記具体例の場合、 $50\times10^{-3}\mu$ クーロンの電気量と等価なパルス幅Pwは、 $(50\times10^{-3}\mu$ A·sec)/ 100μ A=0.5msecであり、デューティ比は0.5msec/10msecで1/20である。従って、1/20のデューティ比のパルス信号、即ち、0.5msecのパルス幅Pwを有するパルス状の電流信号Sidを流せば、目標とするボンピング(第2室26の酸素分圧を比較電圧Vbに相当する酸素分圧とするためのポンピング)を行うことができ、同時に、NO濃度を電気的なノイズの影響を受けることなく高精度に測定することができる。

【0113】次に、第2の実施の形態に係るガスセンサ 10Bの変形例(10Ba)について図10を参照しな がら説明する。なお、図7と対応するものについては同 符号を記す。

【0114】センサ本体12は、その製造ばらつき等によって限界電流の大きいものや小さいものが存在するが、限界電流の大きいセンサ本体12は、限界電流の小さいセンサ本体12と比して、同じNOx濃度を測定しなときに、高いデューティ比(長いパルス幅Pw)となり、測定誤差を生む可能性がある。

【0115】この変形例に係るガスセンサ10Baは、センサ本体12の個体間のばらつきによる測定上の誤差をなくすものである。この変形例に係るガスセンサ10Baは、図10に示すように、前記第2の実施の形態に係るガスセンサ10B(図7参照)とほば同じ構成を有するが、電流供給回路14からの前記電流信号Sidの供給ラインに調整用抵抗Rcが直列接続されている点で異なる。図示の例では、センサ本体12における検出電極60と第1の外部出力端子φο1との間に調整用抵抗Rcが接続されている。

【0116】ここで、駆動回路80における負電源の電位を例えば-5Vに設定して基準電極38と検出電極60間の電圧を例えば5Vとし、調整用抵抗Rcの値を例えば50kΩに設定し、センサ本体12における検出電極60と基準電極38間の交流に対するインピーダンスを約300Ωに設定した場合を考えると、電流供給回路14の駆動によって基準電極38から検出電極60に向かって流れる電流は、周波数が100Hz、波高値が15000μAのパルスを有する電流信号Sidになり、この

20

19

波高値は調整用抵抗Rcの大きさによって決定付けられる。

【0117】従って、センサ本体12の限界電流が大きいもの、例えば直流電流の供給で測定した際に、例えば1000ppmのNOx濃度に対して7μAの直流電流を流すガスセンサに対しては、調整用抵抗Rcの抵抗値を下げて、基準電極38と検出電極60間に流れる定電流iの値を140μAに設定すれば、1000ppmのNO濃度に対して5μAを流すガスセンサと同様となる。

【0118】このように、この変形例に係るガスセンサ 10Baにおいては、調整用抵抗Rcの値を変えるだけ で、NOx濃度に対するパルス周波数の関係はセンサ本 体12間のばらつき(感度のばらつき等)に関係なく一 定に保持できることにつながり、従来の分流抵抗方式や 分圧抵抗方式を採用する必要がなくなる。

【0119】即ち、この変形例に係るガスセンサ10B aにおいては、リード線や端子を増加させなくてもセン サ個体間のばらつき(波高値、出力のばらつき)を補償 することができ、製造コスト上、有利となる。

【0120】次に、第3の実施の形態に係るガスセンサ 10Cについて図11~図14を参照しながら説明す る。なお、図3と対応するものについては同符号を記 す。

【0121】この第3の実施の形態に係るガスセンサ1 OCは、図11に示すように、前記第1の実施の形態に 係るガスセンサ10A(図3参照)とほぼ同じ構成を有 するが、電流供給回路14の構成が以下の点で異なる。 【0122】即ち、この電流供給回路14は、図11に 示すように、検出電極60と基準電極38間に発生する 起電力V2を測定する起電力測定回路70と、該起電力 測定回路70にて測定された起電力V2と比較電圧発生 回路72からの比較電圧Vb(例えば450mV)との 差分をとり、電圧信号Saとして出力する比較回路74 と、前記比較回路74からの電圧信号Saを例えば50 0倍に増幅して測定電圧信号Svとする増幅回路110 と、周波数が1kHzでデューティ比が例えば1/10 00のパルス信号 (ON期間: 1μsec, OFF期 間:999μsec) Spを生成する矩形波発生回路1 12と、増幅回路110からの測定電圧信号Svを矩形 波発生回路112からのパルス信号Sp(矩形波)に基 づいてON-OFF制御する駆動回路114とを有して 構成されている。

【0123】駆動回路114の出力ラインは、第2の入力端子φi2に接点eを介して電気的に接続されて、前記駆動回路114から出力される電圧に応じた電流ivが基準電極38に供給されるように構成されている。この電流ivは、駆動回路114と第2の入力端子φi2間に挿入接続された電流検出抵抗R2(例えば10k

 Ω) を通じて電圧V i として検出されるようになってい 50 いてON-OFF制御する。これによって、起電力V 2

る。

【0124】そして、前記駆動回路114からは、一定の周波数及び一定のデューティ比であって、かつ、起電力V2の値に基づく電圧レベルを有するパルス状の駆動信号Svp(電圧信号)が得られることとなる。

【0125】つまり、増幅回路110からの出力(測定電圧信号Sv)に対する駆動回路114のON-OFF制御によって、前記駆動回路114からの出力は、矩形波発生回路112からのパルス信号Spのパルス幅に相10当する期間が前記起電力V2に基づく波高値とされ、それ以外の期間で波高値が例えば0μAとされたパルス状の駆動信号Svp(電圧信号)となり(図13の波形度参照)、この駆動信号Svpに応じた電流ivが基準電極38に供給されることになる。なお、前記駆動信号Svpの周波数は、矩形波発生回路112から出力されるパルス信号Spが1kHzであるため、同じ1kHzに固定される。

【 O 1 2 6 】 図 1 2 の特性は、第 3 の実施の形態に係る ガスセンサのN O 濃度に対する電流 i v の波高値(電流 i v を電圧変換した後の電圧 v i) の関係を示している (実線 A 参照)。この特性から、N O 濃度に応じて直線 的に電流 i v の波高値(電圧 v i) が増加しており、N O 濃度を測定できることが理解できる。

【0127】測定系64は、この第3の実施の形態においても例えば2種類の回路が考えられ、第1の測定系64aは、電流検出抵抗R2にて取り出される電圧Vi

(電流ivの波高値に応じた電圧)を検出してそのピーク値や平均値を出力する電圧検出回路116と、該電圧検出回路116からの出力(ピーク値や平均値)を例えば図12の特性等に基づいてNO濃度に換算して濃度値としてデジタル表示等を行う出力回路118とを有して構成したものであり、第2の測定系64bは、増幅回路110からの測定電圧信号SvをNO濃度に換算して濃度値としてデジタル表示等を行う出力回路120で構成したものである。

【0128】この第3の実施の形態に係るガスセンサ1 0Cは、基本的には以上のように構成されるものであ り、次にその作用効果について説明する。

【0129】まず、ガスセンサ10Cの基準電極38と検出電極60間の起電力V2が起電力測定回路70により測定される。この起電力V2は比較回路74において比較電圧Vbと比較され、該比較回路74からは、前記起電力V2と比較電圧Vbとの差分が電圧信号Saとして出力される。この電圧信号Saは後段の増幅回路110において所定ゲイン(例えば500倍)に増幅されて測定電圧信号Svとされる。

【0130】前記測定電圧信号Svは駆動回路114に 導かれ、該駆動回路114は入力される測定電圧信号S vを矩形波発生回路112からのパルス信号Spに基づ いてON-OFF制御する。これによって、起電力V2

22

の値に基づく電圧レベルを有するパルス状の駆動信号S vp (電圧信号)が得られ、この駆動信号Svpに応じ た電流 i vが基準電極38に供給される。このとき、前 記駆動信号Svpのパルス幅に相当する期間において、 該駆動信号Svpの電圧及び基準電極38と検出電極6 0間のインピーダンスで決まる電流 i v が基準電極38 と検出電極60間に流れる。即ち、基準電極38と検出 電極60間にパルス状の電流ivが流れることになる。 【0131】そして、第1の測定系64 aにおいては、 電流検出抵抗R2にて取り出される電圧Vi(電流iv の波高値) が電圧検出回路116にて検出されてそのピ ーク値や平均値として出力され、そのピーク値や平均値 が後段の出力回路118においてNOx濃度に換算され てデジタル表示等が行われる。第2の測定系64bにお いては、増幅回路110からの測定電圧信号Svが出力 回路120においてNOx濃度に換算されてデジタル表 示等が行われる。

【0132】このように、第3の実施の形態に係るガス センサ10Cにおいては、検出電極60と基準電極38 間に発生する起電力V2に基づいて波高値が制御された 20 パルス状の電流ivを基準電極38に供給するようにし たので、次のような効果を得ることができる。

【0133】従来の測定方法では、図12の特性におい て破線Bに示すように、例えば0~1000ppmの濃 度変化に対して、基準電極38と検出電極60間の電圧 (ポンプ電圧)が450mV~460mV (基準電極3 8と検出電極60間の直流インピーダンス10kΩ×5 μA=10mV分の増加)というように、低い変化でし か検出できないが、第3の実施の形態に係るガスセンサ 10Cでは、図12の特性において実線Aに示すよう に、450mV~1950mV (基準電極38と検出電 極60間の交流インピーダンス300Ω×5000μA =1500mV分の増加)という大きな変化となってお り、ノイズの影響を受けにくく正確にNOx濃度を測定 することができる。

【0134】次に、上述した第3の実施の形態に係るガ スセンサ10Cの具体例について、直流電流を基準電極 38に供給するようにした場合と比較して説明する。こ こでの説明は、基準電極38に供給される電流ivを電 圧変換した後の電圧viで比較した場合を示す。

【0135】まず、直流電流を流す場合においては、図 13の波形fに示すように、起電力450mV+基準電 極38と検出電極60間の直流インピーダンスと基準電 極38と検出電極60間に流れるポンプ電流に基づく電 圧降下分2k Ω ×5μA(1000ppm)=450m V+10mVで、そのうち、起電力分を除くと10mV の電圧が実質的に酸素のポンピングに利用される電圧で ある。

【0136】ここで、矩形波発生回路112から出力さ れるパルス信号Spの1周期=1msecに注目すると 50 【0144】例えば、調整用抵抗Rcとして1kΩを設

直流電流の場合は、5μA×1msec=5×10⁻³μ A·sec=5×10⁻³クーロンの電気量(酸素がポン ピングされる量に対応)となっている。

【0137】一方、第3の実施の形態に係るガスセンサ 10Cにおいては、この電気量(50×10⁻³クーロ ン)と等価な電気量をもつパルス状の駆動信号Svpに 応じた電流 i vを基準電極38に供給し、併せて例えば 電圧検出回路116にて電流 i v の波高値 (ピーク値や 平均値)を電圧変換して測定する。つまり、直流電流に 10 おける電圧変換後の直流値(10mV)×単位時間(1 msec)と同じ値となるように、電流ivの波高値を 制御するわけである。

【0138】前記具体例の場合、5×10⁻³μA・s e cの電気量と等価な電気量は (V/R)×1μsecで あり、ここで、Rは基準電極38と検出電極60間の内 部抵抗であるが、直流の場合の値2κΩとは大きく異な り、交流インピーダンスとしての300Ωとなっている ため、 $(V/300) \times 1 \mu sec$ である。

【0139】この電気量が5×10⁻³μA·secと等 しくなるようにVが定まるから、 $V=5\times10^{-3}\mu$ A・ $sec/(1/300) \times 1 \mu sec=1500 mA$. $\Omega = 1500 \,\mathrm{mV} \,\mathrm{b}$

【0140】従って、周波数が1kHz、パルス幅が1 μsec、波高値が1500mVのパルス状の駆動信号 Svp(電圧信号)を駆動回路114から出力させるよ うにすれば、第2室26において目標とするポンピング (第2室26の酸素分圧を比較電圧Vbに相当する酸素 分圧とするためのポンピング)を行うことができ、同時 に、NO濃度を電気的なノイズの影響を受けることなく 30 高精度に測定することができる。

【0141】次に、第3の実施の形態に係るガスセンサ 10Cの変形例(10Ca)について図14を参照しな がら説明する。なお、図11と対応するものについては 同符号を記す。

【0142】この変形例に係るガスセンサ10Caは、 図14に示すように、前記第3の実施の形態に係るガス センサ10C(図11参照)とほぼ同じ構成を有する が、電流供給回路14から基準電極38への電流供給ラ インに調整用抵抗Rcが直列接続されている点で異な 40 る。図示の例では、センサ本体12における基準電極3 8と第2の外部出力端子φo2との間に調整用抵抗Rc が接続されている。

【0143】この変形例に係るガスセンサ10Caによ れば、調整用抵抗Rcの大きさをセンサ本体12におけ る限界電流値の個体間のばらつきに応じて調整すること により、NOx濃度と駆動信号Svpの電圧との関係を 一定に保つことができるのみならず、NOx濃度の変化 に対する駆動信号Svpの電圧の変化を更に大きくする ことができるという効果がもたらされる。

ューティ比が1/1000であるから、基準電極38と

回路76から出力される矩形波信号号Sfのパルス幅は できるだけ短い方が好ましい。 定電流 i の波高値を高く 設定できるからである。

24

検出電極60間に流れるポンプ電流 i νとしては5μA の1000倍、即ち、5mAのパルス状の電流ivが流 れ、調整用抵抗Rcで5Vの電圧降下が起こり、駆動信 号Svpの電圧は、ほぼ5V+1.5V(基準電極38 と検出電極60間の内部抵抗による電圧降下)+450 mV(起電力)=6.95Vとなる。

【0152】第2の実施の形態に係るガスセンサ10B (その変形例を含む)においても、矩形波発生回路76 から出力される矩形波信号Sdのパルス幅Pwはできる だけ短い方が好ましい。定電流iの波高値を高く設定で きるからである。

【0145】NOx濃度がOppmの場合は450mV であり、NOx濃度が0~1000ppmの変化に対し て6.5∨という大きな変化として検出することができ

【0153】第3の実施の形態に係るガスセンサ10C においては、調整用抵抗Rcを設けずにセンサ本体12 の個体間のばらつきを補正しない場合、矩形波発生回路 112から出力されるパルス信号Spの周波数は低い方 がよい。周波数が低いほど、交流インピーダンスが高く なり、駆動信号Svpの電圧変化が大きくなるからであ

【0146】そして、センサ本体12における限界電流 値の個体間のばらつきに関しては、限界電流が大きいセ ンサ本体12、例えば直流電流の供給で測定した際に、 例えば1000ppmのNOx濃度に対して7μAの直 流電流を流すセンサ本体12に対しては、調整用抵抗R $c = (6.5V - 300\Omega \times 7mA) / 7mA = (4.$ $4 \times 1000 / 7) = 629 \Omega$ とすることにより、10 00ppm時の電圧を6.5V+450mV=6.95 20 Vとすることができる。

【0154】第3の実施の形態に係るガスセンサの変形 例10Caにおいては、調整用抵抗Rcを設けてセンサ 本体12の個体間のばらつきを補正することから、前記 矩形波発生回路 112 から出力されるパルス信号Spの 周波数は高い方がよい。周波数が高いほど、交流インピ ーダンスが低くなり、調整用抵抗Rcの値で決まるポン プ電流の変化、温度変化、耐久変化等による測定用ポン プセルのインピーダンス変化に左右されにくくなるから である。

【0147】このように、前記駆動回路114から出力 されるパルス状の駆動信号Svpに応じた電流ivを基 準電極38に供給することにより、NOx濃度に対する 電圧viの変化(即ち、電流ivの波高値の変化)は、 直流電流で測定した場合の数100倍という高い電圧変 化にすることができ、電気的ノイズの影響を受けにくい という効果が得られるばかりでなく、センサ本体12の 個体間のばらつきをも効果的に補償することができる。

【0155】前記第1~第3の実施の形態に係るガスセ ンサ10A~10C(各変形例を含む)においては、基 準電極38と検出電極60を含む測定用ポンプセル62 の制御に適用した例を示したが、その他、補助ポンプセ ル52や主ポンプセル32の制御にも適用させることが でき、特に、補助ポンプセル52の電流値が一定になる ように主ポンプセル32の補正制御を行う場合において 非常に有効となる。

【0148】前記第1~第3の実施の形態に係るガスセ 30 ンサ10A~10C(各変形例を含む)においては、矩 形波発生回路76及び112から出力されるパルス信号 のパルス形状を矩形波としたが、その他、台形波、三角 波、正弦波(半波)等、どのような波形でもよい。

【0156】その理由は、補助ポンプセル52のポンプ 電流は、数μΑ以下であるため、わずかな検出誤差が誤 動作の要因となるが、第1~第3の実施の形態に係るガ スセンサ10A~10C(各変形例を含む)を適用する ことにより、前記ポンプ電流を、周波数として、パルス 幅として、あるいは電圧値として大きなレンジで検出す ることができ、検出誤差をなくす上で有効となる。

【0149】また、起電力測定回路70には、平滑回路 を設けることが好ましい。この場合、平滑回路の時定数 でとしては、矩形波発生回路 7 6 及び 1 1 2 から出力さ れるパルス信号におけるパルス周期の10倍以上とする ことが好ましい。

> 【0157】また、前記第1~第3の実施の形態に係る ガスセンサ10A~10C(各変形例を含む)において は、被測定ガス中のNOx濃度を測定する場合について 説明したが、酸素ポンプを用いた酸素センサ、可燃ガス センサ、CO2 センサ、H2Oセンサ等にも適用させる ことができ、プロトンイオン伝導体を用いたH2 セン サ、H2 Oセンサ、あるいはそれらの特定のガスの濃度 を制御するための制御用のポンプにも適用させることが てきる。

【0150】また、矩形波発生回路76及び112から 出力されるパルス信号の周波数の下限値としては、ガス センサ10A~10C(各変形例を含む)に要求される 応答性の1/10倍程度の周期になるようにするのが好 ましい。例えば、ガスセンサ10A~10C(各変形例 を含む)の応答性の要求が100msecであれば、1 Omsecの周期をもつパルス信号、即ち、100Hz 以上とするのがよい。応答性を損なうことなく、起電力 V2を十分に平滑回路で平滑化することができる。

【0158】なお、この発明に係るガスセンサ及びガス

【0151】そして、第1の実施の形態に係るガスセン サ10A(その変形例を含む)においては、矩形波発生 50 センサの制御方法は、上述の実施の形態に限らず この 25

発明の要旨を逸脱することなく、種々の構成を採り得る ことはもちろんである。

[0159]

【発明の効果】以上説明したように、本発明に係るガス センサ及びガスセンサの制御方法によれば、電気的ノイ ズ等の影響を受けにくく、高精度に所定のガス成分を測 定することができる。

【0160】また、端子を増加させなくてもセンサ個体 間のばらつきを補償することができ、製造コスト上、有 利となる。

【図面の簡単な説明】

【図1】第1の実施の形態に係るガスセンサの構成を示 す平面図である。

【図2】第1の実施の形態に係るガスセンサの構成を示 す断面図 (図1における I I 線上の断面図) である。

【図3】第1の実施の形態に係るガスセンサの回路系を 示すブロック図である。

【図4】第1の実施の形態に係るガスセンサにおいて、 NO濃度の変化に対するパルス状の電流信号の周波数の 変化を示す特性図である。

【図5】第1の実施の形態に係るガスセンサにおけるパ ルス状の電流信号の波形を直流電流波形と共に示す波形 図である。

【図6】第1の実施の形態に係るガスセンサの変形例の 回路系を示すブロック図である。

【図7】第2の実施の形態に係るガスセンサの回路系を 示すブロック図である。

【図8】第2の実施の形態に係るガスセンサにおいて、 NO濃度の変化に対するパルス状の電流信号のデューテ ィ比の変化を示す特性図である。

【図9】第2の実施の形態に係るガスセンサにおけるパ ルス状の電流信号の波形を直流電流波形と共に示す波形 図である。

【図10】第2の実施の形態に係るガスセンサの変形例 の回路系を示すブロック図である。

【図11】第3の実施の形態に係るガスセンサの回路系 を示すブロック図である。

【図12】第3の実施の形態に係るガスセンサにおい て、NO濃度の変化に対するパルス状の駆動信号の電圧 の変化を示す特性図である。

【図13】第3の実施の形態に係るガスセンサにおける パルス状の駆動信号の波形を直流電圧波形と共に示す波 形図である。

26

【図14】第3の実施の形態に係るガスセンサの変形例 の回路系を示すブロック図である。

【図15】従来例に係るガスセンサの構成を示す断面図 である。

【図16】提案例に係るガスセンサの構成を示す断面図 10 である。

【図17】従来の分流抵抗方式の構成を示す説明図であ

【符号の説明】

10A, 10Aa, 10B, 10Ba, 10C, 10C a…ガスセンサ

12…センサ本体 14…電流供

給回路

32…主ポンプセル 38…基準電

板

20 60…検出電極 6 2…測定用

ポンプセル

64…測定系 70…起電力

測定回路

72…比較電圧発生回路 74…比較回

76、112、120…矩形波発生回路 78…定電流

80、114、122…駆動回路

82,100

90…周波数

…発振部 30 84…周波数変換部

検出回路 92、94、106、118、120…出力回路

102…デューティ比変換部

104…デュ

ーティ比検出回路

110…増幅回路 116…電圧

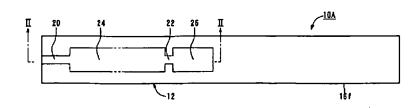
検出回路

R c ···調整用抵抗 R 2…電流検

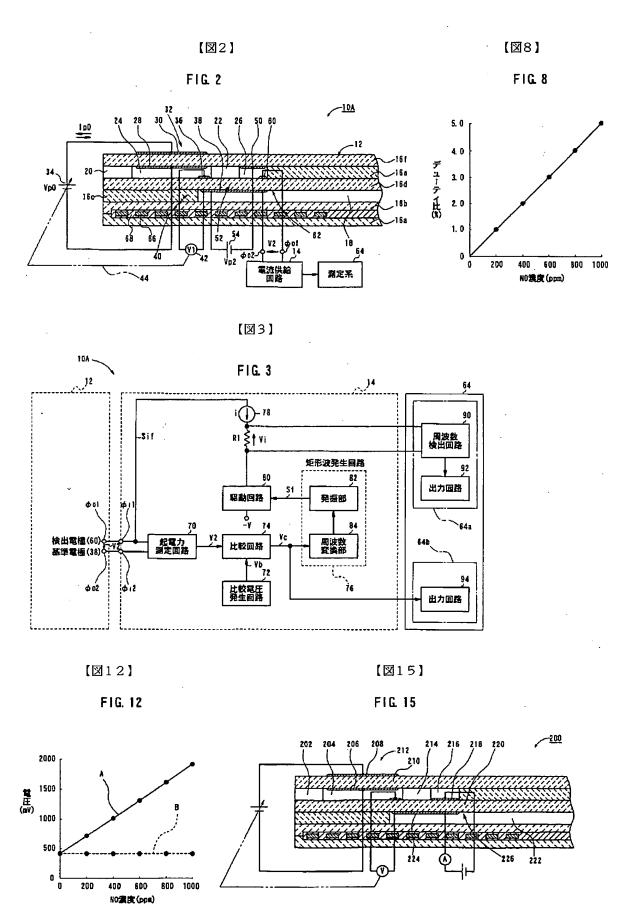
出抵抗

【図1】

FIG. 1



5/2/05, EAST Version: 2.0.1.4



5/2/05, EAST Version: 2.0.1.4

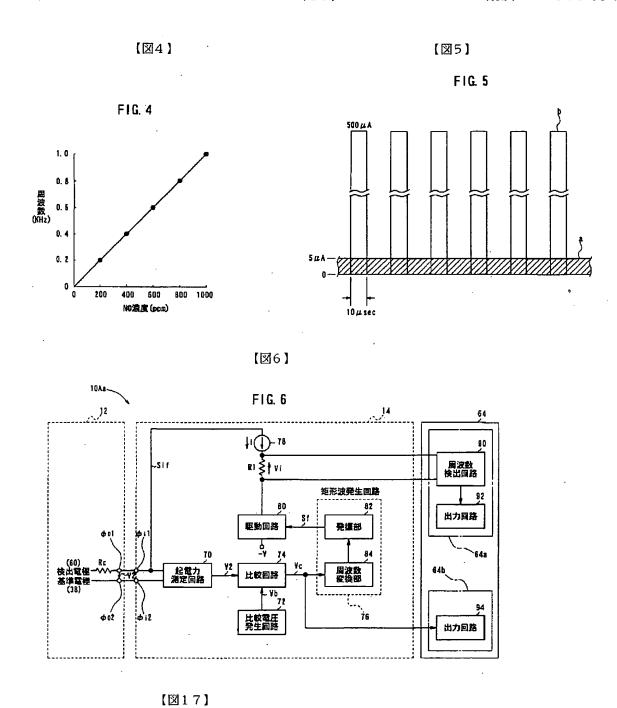
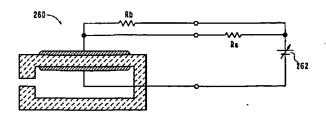
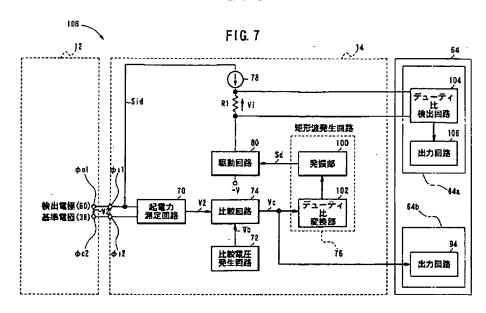


FIG. 17



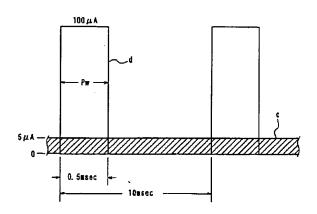
5/2/05, EAST Version: 2.0.1.4

【図7】

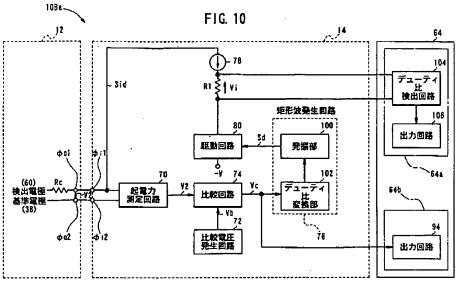


【図9】

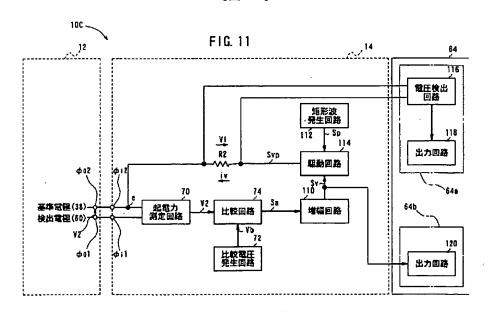
FIG. 9





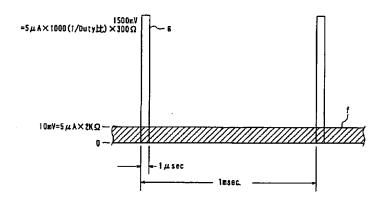


【図11】

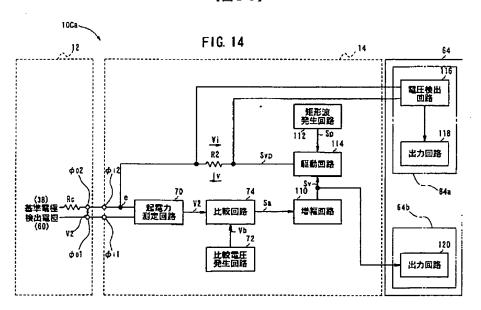


【図13】

FIG. 13



【図14】



【図16】

FIG. 16

